⑵　提供先　〒920―8641　金沢市宝町13―１
金沢大学病院部経営管理課調達管理係長　中村　安彦　電話076―265―2067
３　説明書の交付　本公表に基づき応募する供給者に対して導入説明書を交付する。
⑴　交付期間　令和４年８月８日から令和４年９月30日まで
⑵　交付場所　上記２⑵に同じ。
４　説明会の開催　本公表に基づく導入説明会は開催しない。
５　その他　この導入計画の詳細は導入説明書による。なお、本公表内容は予定であり、変更することがあり得る。
６　Summary
⑴　Classification of the products to be procured : 22, 31
⑵　Nature and quantity of the products to be purchased : kenmei (eigo) 1 Set
⑶　Type of the procurement : Purchase
⑷　Basic requirements of the procurement :
１）Retractor
①　350° liberty of action
②　stable fixing force
③　Extensive range of accessories blades, AtriumLift-, camera- and endoscope-holders
④　CO_2 air cartridge for compressed air supply
２）Artificial cardiopulmonary device
①　All pumps shall be able to be driven by battery alternatively.
②　The device shall have more than 4 channels of pressure monitors.
③　The device shall have safety functions which comply with “Installation Standards of Safety Devices during Cardiopulmonary Bypass” issued by The Japanese Society of Extra- Corporeal Technology in Medicine.
３）System of DICOM images visualized in 3DCG
①　2DCG slice images can convert into 3DCG images.
②　DICOM images can be visualized in 3DCG.
③　Be able to reproduce 3DCG images in real time.
４）Robotic surgical echo probe
①　It must be usable with existing equipment (ARIETTA60).
②　The scanning method must be electronic linear.
③　It must be possible to grip with forceps.
④　It must be possible to insert into a trocar of a small diameter.
５）Fixing tool for endoscopes
①　Being able to be safely fixed to the bedside rails of each manufacturer.
②　Must have height and rotation functions.
６）4K endoscope camera system
①　Compatible with a wide range of rigid and flexible endoscopes, camera heads.
②　Enables to provide bright and clear images on monitor during laparoscopic procedures.
７）Ultrasonic scalpel
①　This system is a device that crushes and sucks the target tissue when you touch it directly with a metal chip that vibrates by ultrasonic waves in the surgery.
８）Surgical system
①　Being able to use for bone cutting, excision.
９）Morcellator system
①　Enables aspirate and collect tissue pieces in endoscopic surgery.
②　The excision method is a guillotine method.
10）Electric bone operating instrument
①　Enable shaving a bone during the ear surgery.
②　Enable cutting a bone, punching, removing cartilage tissues.
11）transoral surgery dilator
①　Allows to an ideal exposure towards the upper aerodigestive tract with variety of blades.
②　Allows to a better view into the operating area, an improved access to it and easier manipulation of instruments.
12）Neurology surgery supporting system
①　Have a navigation system with the ability to automatically register intraoperative MRI images.
②　Have a server-based planning system for advanced preoperative planning.
③　Have the ability to output images in conjunction with the image system in the intraoperative MRI O.R.
13）Ultrasonic electric scalpel
①　This system is a device that crushes and sucks the target tissue when you touch it directly with a metal chip that vibrates by ultrasonic waves in the surgery.
⑸　Time limit for the submission of the requested material : 17 : 00　30　September, 2022
⑹　Contact point for the notice : Yasuhiko Nakamura, Procurement management Section, Hospital Management Division, Hospital Department, Kanazawa University, 13―1 Takara-machi Kanazawa-shi 920―8641 Japan, TEL 076―265―2067

○第３号

１　調達内容
⑴　品目分類番号　22、31
⑵　導入計画物品及び数量　手術支援ロボットシステム　一式
⑶　調達方法　購入等
⑷　導入予定時期　令和５年11月以降
⑸　調達に必要とされる基本的な要求要件
１）内視鏡手術を支援するシステムであること。
２）術者が遠隔で操作できるシステムであること。
３）患者への安全性が十分確保されていること。
４）術者は三次元画像で術野を同定できること。
５）内視鏡手術を実施する際に、組織又は異物の把持、切開、鈍的/鋭的剥離、結紮、高周波電流を用いた切開・凝固、縫合及び操作、並びに手術付属品の挿入・運搬を行うことにより、術者の内視鏡手術器具操作を支援する装置であること。
６）術者が手術操作を行う手術操作コントロール、映像を共有し手術をコンピュータ制御するビジョンシステム、患者にドッキングし手術操作を反映させる術用ロボットアームを有すること。
２　資料及びコメントの提供方法　上記１⑵の物品に関する一般的な参考資料及び同⑸の要求要件等に関するコメント並びに提供可能なライブラリーに関する資料等の提供を招請する。
⑴　資料等の提供期限　令和４年９月30日17時00分（郵送の場合は必着のこと。）
⑵　提供先　〒920―8641　金沢市宝町13―１
金沢大学病院部経営管理課調達管理係長　中村　安彦　電話076―265―2067
３　説明書の交付　本公表に基づき応募する供給者に対して導入説明書を交付する。
⑴　交付期間　令和４年８月８日から令和４年９月30日まで
⑵　交付場所　上記２⑵に同じ。
４　説明会の開催　本公表に基づく導入説明会は開催しない。
５　その他　この導入計画の詳細は導入説明書による。なお、本公表内容は予定であり、変更することがあり得る。
６　Summary
⑴　Classification of the products to be procured : 22, 31
⑵　Nature and quantity of the products to be purchased : Surgical Support Robot System 1 Set
⑶　Type of the procurement : Purchase
⑷　Basic requirements of the procurement :
１）The system should be medical device to assist endoscopic surgery.
２）The system should be remote-controlled by surgeon.
３）Safety to patient should be sufficiently secured in the system.
４）The system enables surgeon to identify the operative Field during surgery with 3D image.