（別紙）

人工衛星の打上げ用ロケットの設計

1　概要

主要諸元			
型式（※１）			
機体の名称（※２）			
段構成			
補助ブースタ等の有無及び本数			
全長（m）			
直径（代表径）(m)			
全備質量（ｔ）（人工衛星を除く）			
誘導方式			
飛行中断措置の方法			

※１　型式とは、機体形態の別を考慮しないロケットの型式を指す名称をいう。例：Ｈ－ⅡＡ

※２　機体の名称とは、機体形態の別により異なる名称をいう。例：202型

衛星フェアリング			
名称			
全長（m）			
外径（m）			
質量（ｔ）			
主要搭載電子装置			

機体の名称				
各段等の詳細（必要に応じ補助ロケット等※の諸元を追記すること）				
	第　　段			
全長（m）				
外径（m）				
質量（ｔ）				
エンジン等の基（本）数				
エンジン等１基（本）あたり推力（kN）				
燃焼時間（ｓ）				
推進薬種類				
推進薬質量（ｔ）				
姿勢制御方式				
主要搭載電子装置				

※ガスジェット・サイドジェット等の姿勢制御用エンジン等を含む

打上げ能力（必要に応じて代表的軌道を追記すること）				
代表的軌道名称	低軌道			
高度（㎞）				
軌道傾斜角（度）				
打上げ可能質量（kg）				